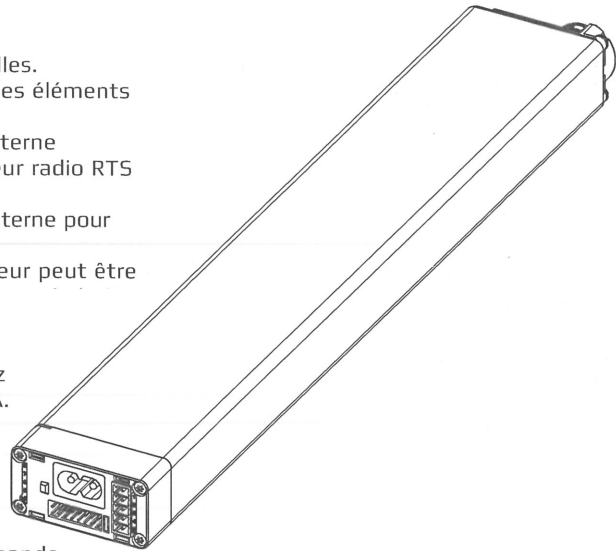


Composants - Moteur IQ2

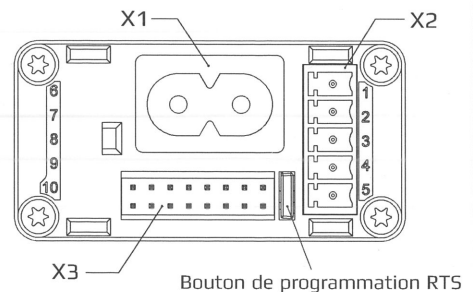
IQ2-100

Moteur IQ2

Le moteur IQ2 sert à l'orientation et à la translation des lamelles.
Il est équipé d'une « fonction mono » afin de pouvoir utiliser des éléments de commande avec deux fonctions de commutation.
En option, le moteur IQ2 peut être équipé d'un module RTS interne permettant de contrôler un entraînement à l'aide d'un émetteur radio RTS de la société Somfy.
Jusqu'à 16 émetteurs peuvent être raccordés au module RTS interne pour obtenir une commande individuelle, groupée ou centralisée.
Grâce à l'utilisation de différents éléments de fixation, le moteur peut être monté à gauche



- Alimentation électrique : 180-264 V C.A. 50/60 Hz
- Intensité du courant d'utilisation : max. 0,35 A à 180 V C.A.
- Courant de déclenchement : <10 A
- Type de protection boîtier : IP 20
- Catégorie de protection : II
- Nature du courant : basse tension
- Tension de commande : basse tension
- Courant de commande : 10 mA / signal de commande
- Force de traction : 80 Ncm sur la roulette
- Vitesse de translation : 5 m/min
- Détection de fin de course : électronique par programmation
- Température de fonctionnement : 0-70 °C
- Charge en continu : env. 10 % de la durée de mise en circuit
- Poids : 690 g
- Dimensions : 53,5 x 27,4 x 400 mm
y compris les embouts et le cache



X1 - Tension d'alimentation
X2 - Signaux de commande (FERMETURE / OUVERTURE)
X3 - Interface multifonctionnelle

| X1 | | X2 | | | | |
|-----|----------|-----|---------------------|-------------------------------|----------------------|--------------------|
| Pin | Fonction | Pin | Fonction | LIYY 4 x 0,14 mm ² | J-Y(ST)Y 2 x 2 x 0,8 | Commentaire |
| L | 230 V | 1 | + 24 V (max. 80 mA) | WH (blanc) | RD (rouge) | Tension de sortie |
| N | 230 V | 2 | GND (masse) | BN (marron) | BK (noir) | Tension de sortie |
| | | 3 | Code * | | | |
| | | 4 | Touche FE (><) | GN (marron) | WH (blanc) | Signal de commande |
| | | 5 | Touche OU (<>) | YE (jaune) | YE (jaune) | Signal de commande |

* Pin 3 : Connexion X2/1 sur X2/3 = masse comme signal de commande
Aucune connexion = principe d'inversion de polarité (commande)